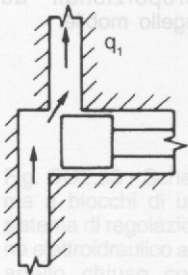
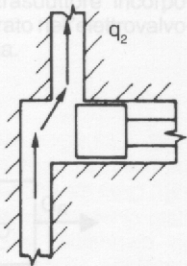


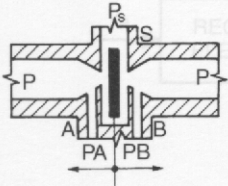


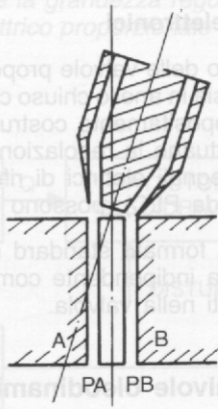
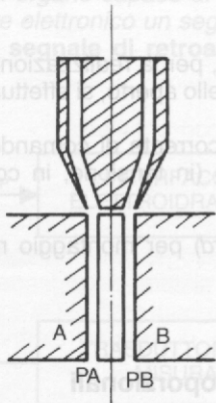
-cipio di funziona-
mento delle valvole
proporzionali ad

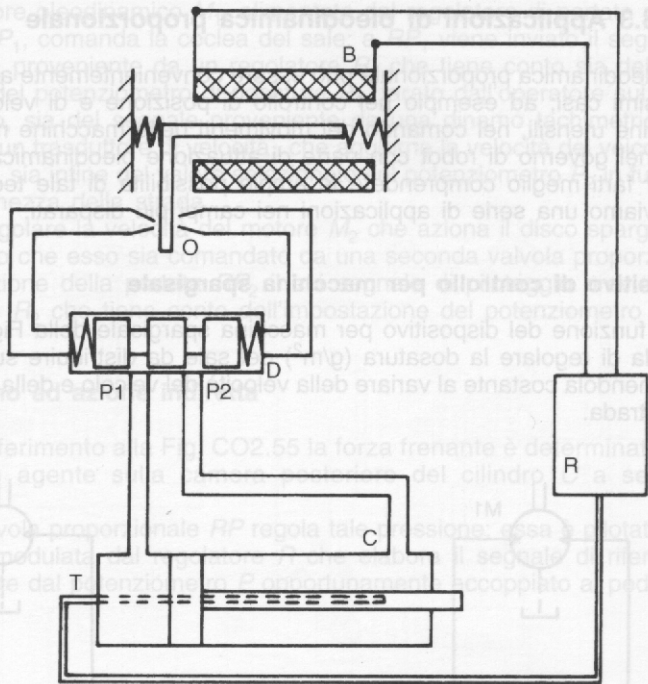


er-
nu id
occhi di un
cozzaloga di regolazio-
ne elettroidraulico ad
anillo chiuso con
trasduttore incorporato
a valvola elettrovalvo-
la.









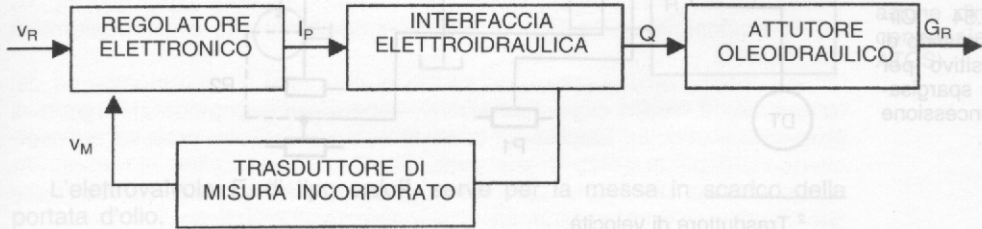
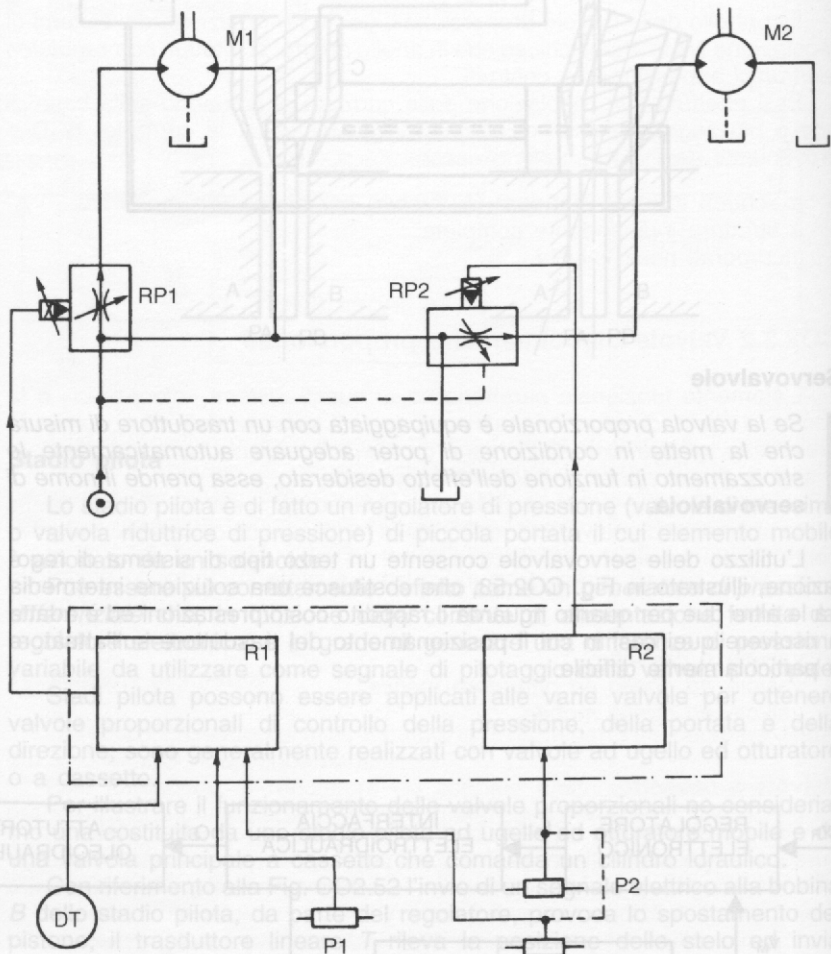


Fig. CO2.55



Cir-
do di
o per
rgisa-
sione

Fig.
ma 6
sistem
ne ele
nell'
trasd.
tato n
la.

Prin-
niona-
sola
da

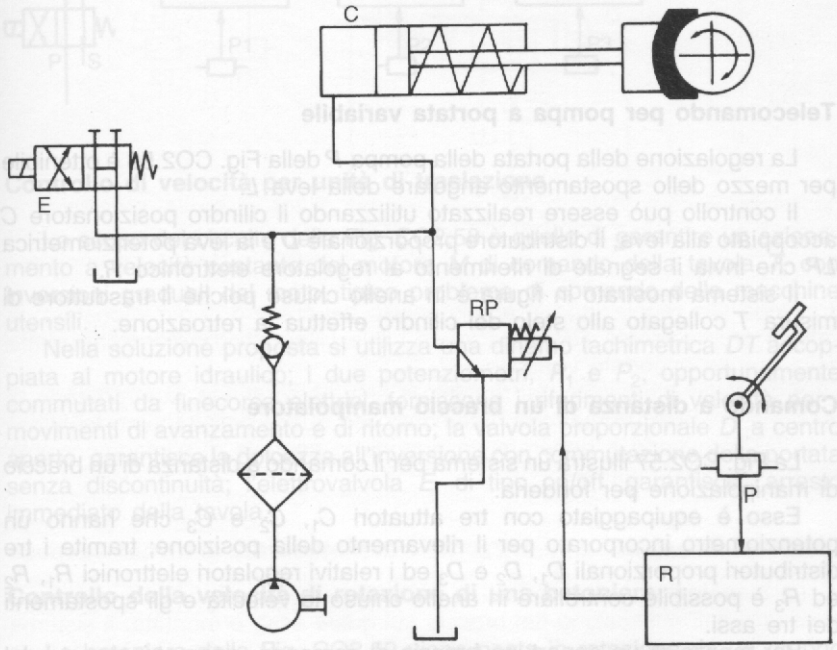
Fig.
ma 5
sistem
ne ele
nell'
trasd.
tato n
la.

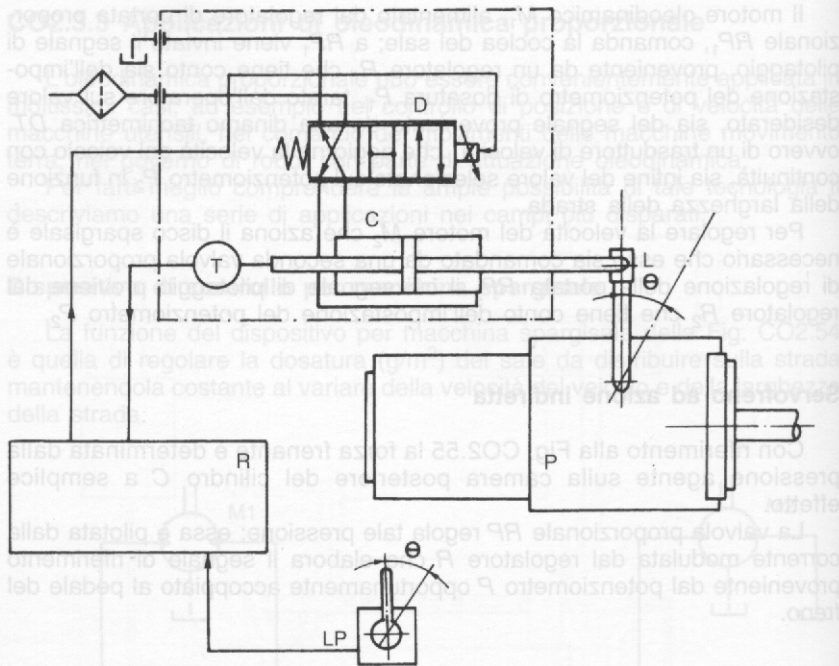
Servosivole

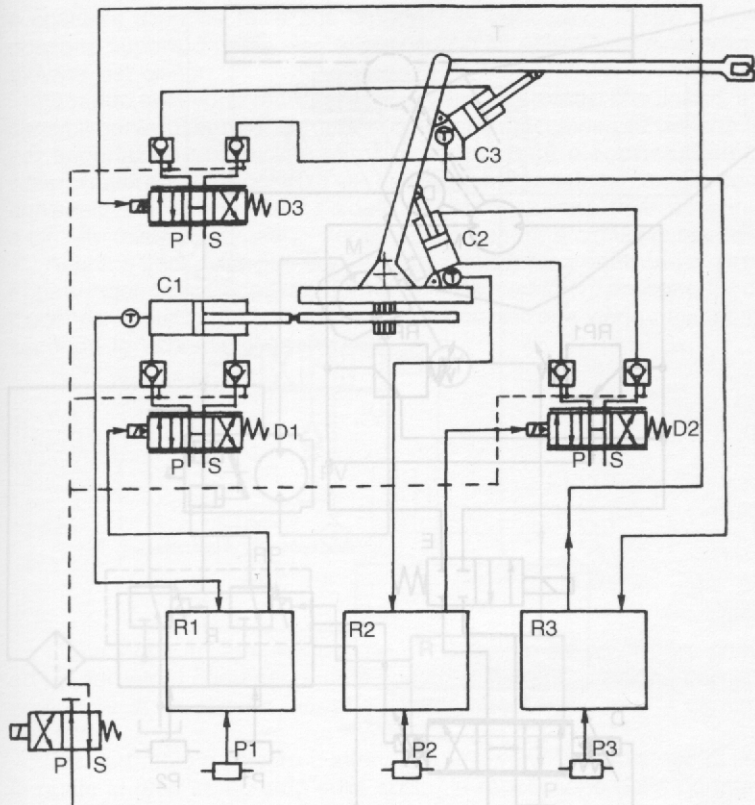
Se la valvola proporzionale è equipaggiata con un trasduttore di misura che la mette in condizione di poter adeguare automaticamente lo stoccamento in funzione dell'effetto desiderato, essa prende il nome di servosivole (servovalve) anziché di elettrovalva (elettrovalvola).
L'utilizzo delle servosivole consente un controllo di sistema di tipo
tazione/illustrata in Fig. 602. In questa soluzione, una valvola intermedia
tab le altre. Le grandezze da regolare (posizione, forza, velocità) e
eracive e passiva. In questo caso, il segnale di comando viene
è particolarmente utile per il controllo di sistemi a innescamento
per ottenere una risposta rapida e precisa. In questo caso, il
valvola proporzionale. In questo caso, il segnale di comando viene
della e a portata della valvola. In questo caso, il segnale di comando
direzioni e il segnale di comando viene realizzato con un trasduttore

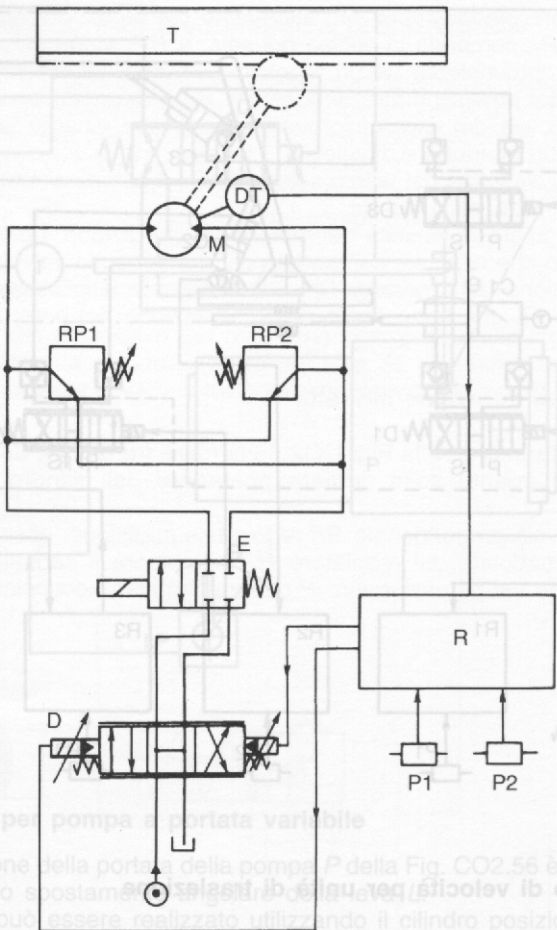
Il sistema di controllo è costituito da un regolatore di tipo
da utilizzare il segnale di comando e il segnale di feedback.
piloti possono essere applicati a sistemi di controllo di tipo
necessario per ottenere una risposta rapida e precisa. In questo caso,
valvola proporzionale. In questo caso, il segnale di comando viene
della e a portata della valvola. In questo caso, il segnale di comando
direzioni e il segnale di comando viene realizzato con un trasduttore

Il sistema di controllo è costituito da un regolatore di tipo
da utilizzare il segnale di comando e il segnale di feedback.
piloti possono essere applicati a sistemi di controllo di tipo
necessario per ottenere una risposta rapida e precisa. In questo caso,
valvola proporzionale. In questo caso, il segnale di comando viene
della e a portata della valvola. In questo caso, il segnale di comando
direzioni e il segnale di comando viene realizzato con un trasduttore









mando per pompa a portata variabile

regolazione della portata della pompa *P* della Fig. CO2.56 è otten

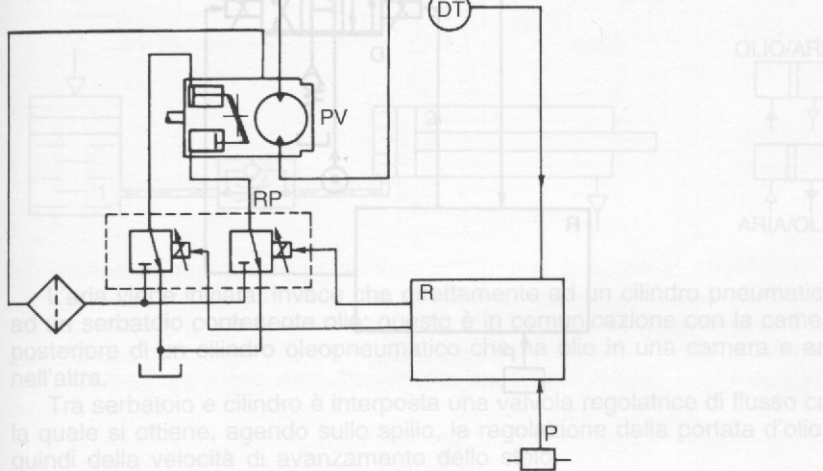
zocco dello spostamento *z* del pistone *P* di un valore *z* piccolo *z* olto

controllo può essere realizzato utilizzando il cilindro posiziona

è costante a causa della sua dipendenza dal carico, inoltre, le velocità non possono superare certi valori (circa 30.000 N) per grandi dimensioni o per elevate dei cilindri.

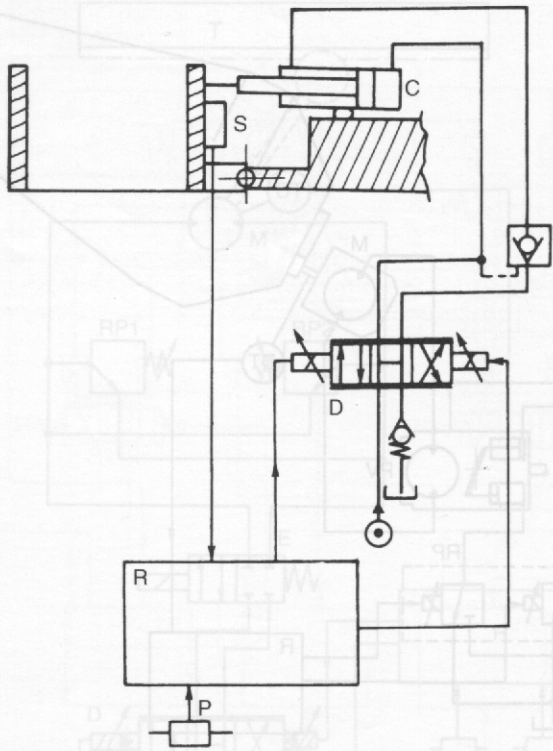
Quando si devono realizzare movimenti rotativi che lineari, a velocità sensibilmente uniforme, oltre che con le macchine utensili che lavorano per asportazione di truciolo, si utilizzano i sistemi oleopneumatici, ovvero sistemi misti aria-olio, costituiti allo stesso modo da una valvola di comando caratterizzata dalle positive della pneumatica e della idraulica, tali sistemi possono essere a circuito misto oleopneumatico-oleo, oleo-pneumatico oppure a circuiti indipendenti.

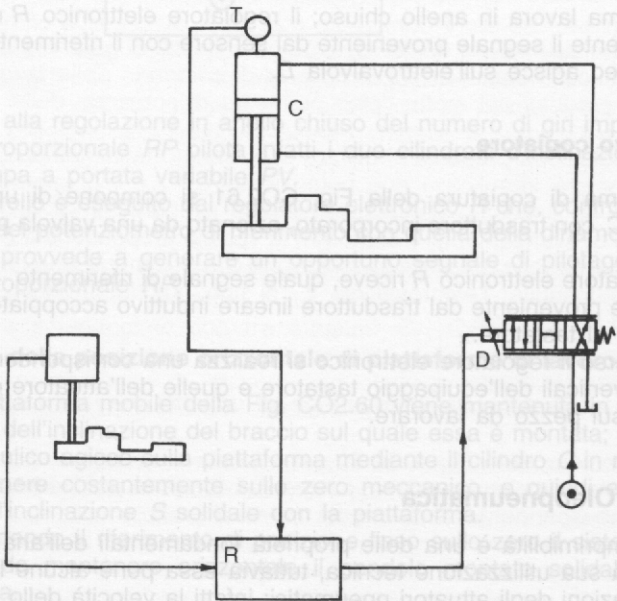
Al primo tipo di questi sistemi appartengono i cosiddetti sistemi a scambio di pressione, il cui nome discende appunto dal fatto che la pressione dell'aria viene trasmessa all'olio secondo lo schema

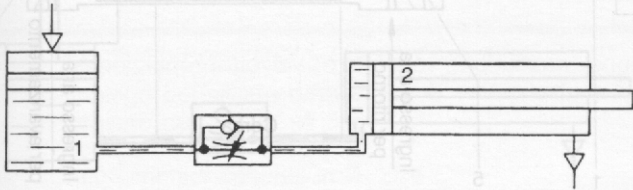


Tra serbatoio e cilindro è interposta una valvola regolatrice di flusso con la quale si ottiene, agendo sullo spillo, la regolazione della portata d'olio e quindi della velocità di avanzamento dello strumento.

La corsa di ritorno è ottenuta inviando aria, mediante la commutazione della valvola, alla camera anteriore del cilindro, e mettendo







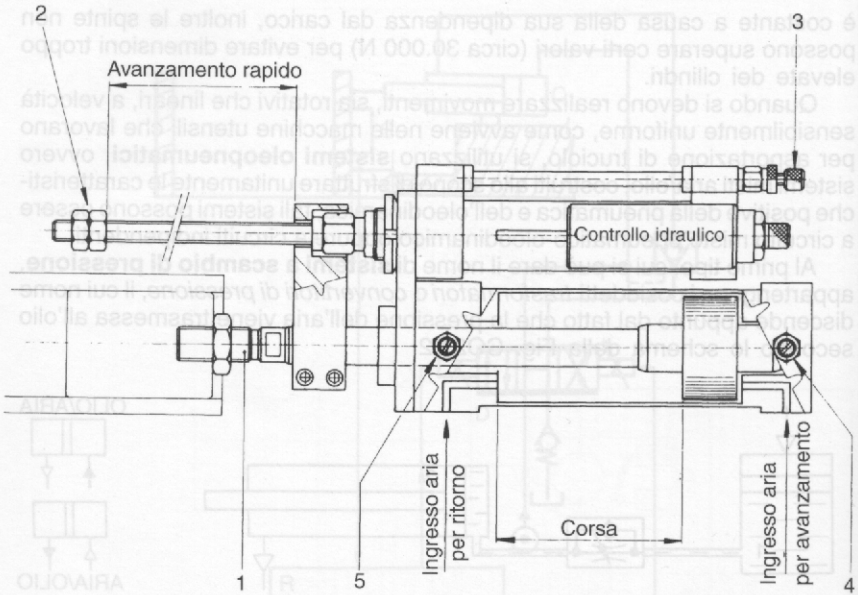
OLIO/ARIA



ARIA/OLIO



ARIA/OLIO

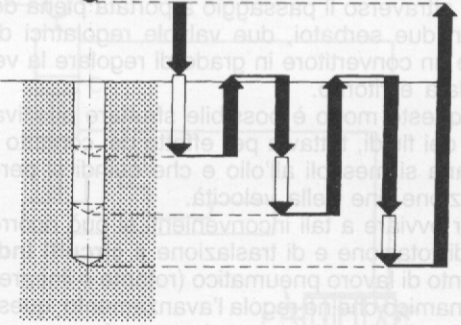



La corsa di ritorno è ottenuta inviando una valvola distributrice 5/2, nella camera anteriore dell'attuatore, e mettendo in scarico quella che comprime l'olio nell'attuatori; tale olio defluisce rapidamente attraverso il passaggio portatore della strozzatura.


Con due servomotori, due valvole regolatrici di flusso ed un attuatore otteniamo un convertitore in grado di regolare la velocità in entrambe le direzioni di andata e ritorno.

In questo modo è possibile realizzare circuiti di controllo pneumatici che l'aria si mescoli all'olio e che regolazione della velocità.

Per venire a tali inconvenienti si ricorre alla soluzione di attuazione e di traslazione elementare di lavoro pneumatico (regolatore) e di traslazione con l'ultimo è realizzato con



 Lento

 Rapido

METTITI ALLA PROVA

Rifletti e indica, tra le alternative, la soluzione unica rispos

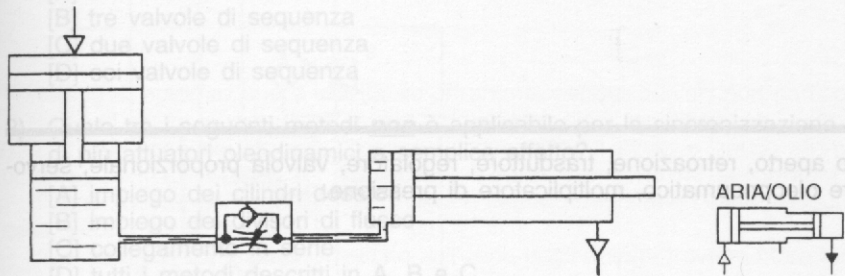
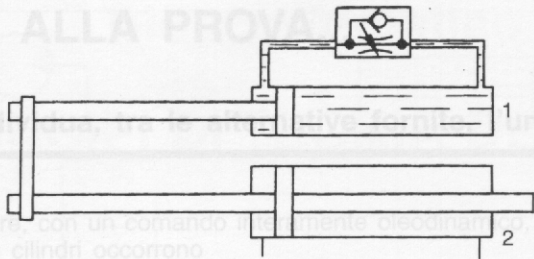
1) Per effettuare, con un comando internamente oleodinamico, un ciclo di lavoro a tre cilindri occorrono

[A] sei linecorsa

[B] tre valvole di sequenza

[C] due valvole di sequenza

[D] una valvole di sequenza



[D] tutti i metodi descritti in A, B e C