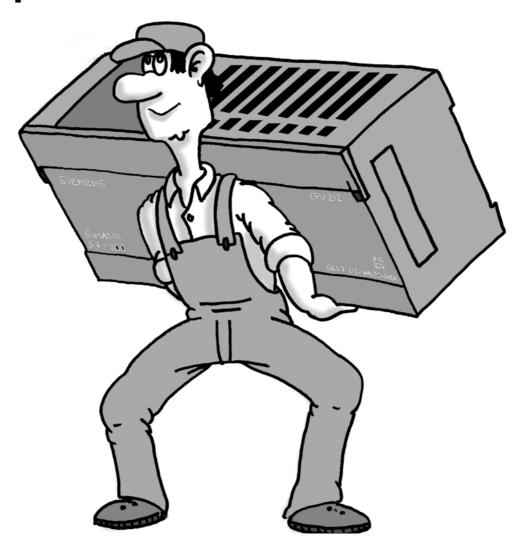
# Contenuto del pacchetto del neo-utente



Articolo	Pezzi	OK
S7-200 CPU 221 uscite a relè	1	
Simulatore per CPU 221	1	
Software STEP 7- Micro/WIN 32 (V3)	1	
Modello didattico su profilato ad omega	1	
Cavo PC/PPI	1	
Documentazione relativa all'S7-200	1	
S7-200: un'ora per conoscerlo	1	
completo di floppy di esercitazione	1	
Cacciavite	1	

## Avvertenze tecniche di sicurezza

Il presente opuscolo è stato redatto di proposito in forma sintetica per consentire un rapido approccio con il mondo dell'S7-200 e non sostituisce il manuale dell'S7-200.

Si prega pertanto di attenersi alle indicazioni contenute nel manuale dell'S7-200, in particolare per quanto riguarda le parti relative alla sicurezza.

#### Marchi

SIMATIC® e SIMATIC NET® sono marchi registrati della Siemens AG.

Gli altri nomi ricorrenti nella presente documentazione possono essere marchi il cui utilizzo improprio da parte di terzi può ledere i diritti del proprietario.

Copyright © Siemens AG 1999. All rights reserved

La duplicazione e la cessione della presente documentazione nonchè l'uso improprio non sono consentite salvo autorizzazione scritta. Ogni trasgressione sarà punita. Tutti i diritti sono riservati, in particolare quelli relativi ai brevetti e ai modelli di utilità.

Siemens S. p. A. Divisione A&D Settore «Sistemi di automazione per l'industria» Casella postale 4848, D-90327 Nuernberg

#### Esclusione della responsabilità

Abbiamo verificato che il contenuto della presente documentazione corrisponda all'hardware e software descritti. Non possiamo tuttavia garantire una corrispondenza totale. Il contenuto della documentazione viene tuttavia verificato regolarmente e le correzioni eventualmente necessarie vengono inserite nell'edizione successiva. Saremo lieti di ricevere proposte di miglioramento.

© Siemens AG 1999

Ci riserviamo di apportare modifiche tecniche

Siemens Aktiengesellschaft

Numero di ordinazione: 6ZB5310-0EG05-0BA2

#### Introduzione

Egregio utente dell'S7-200,

nei processi produttivi la pressione dei costi in continua crescita e uno sviluppo tecnico sempre più specializzato hanno determinato una rapida diffusione del controllori a logiche programmabili (PLC) che rivestono oggi un ruolo primario nel mondo dell'automazione

In questo contesto il micro PLC S7-200 rappresenta la soluzione ideale in quanto offre, ad un prezzo più che interessante, elevate prestazioni, semplicità nell'uso e un'estrema versatilità.

Per aiutarla a entrare nel mondo dell'S7-200 abbiamo ideato un pacchetto per il neo-utente.

Questo opuscolo La aiuterà ad acquisire le conoscenze di base necessarie per lavorare con l'S7-200.

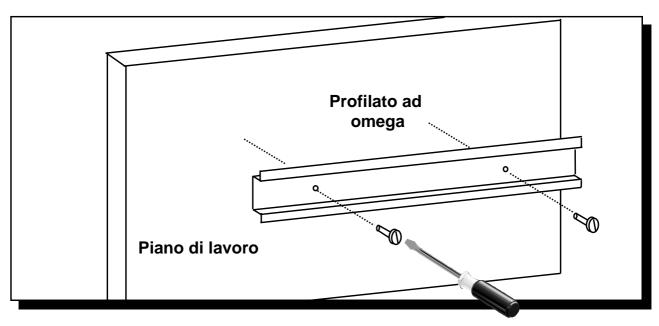
Ma adesso mettiamoci al lavoro!



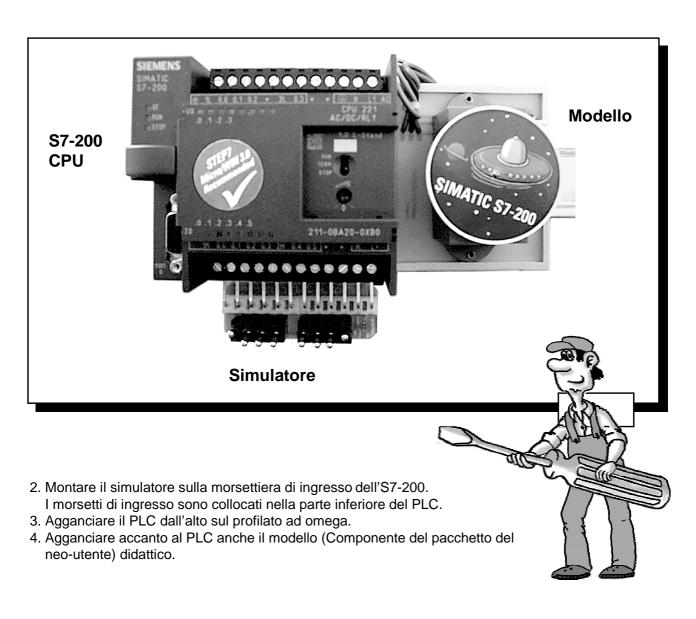
# Indice

Hardware	Struttura dell'187-200 (CPU 221/222) Cablaggio della configurazione per l'esercizio Schema circuitale della configurazione per l'esercizio Schema dei collegamenti dell' S7-200 (CPU 221)	6 7 8 9
Software	Installazione del software sotto Windows 95/98/NT Avviamento di STEP 7-Micro/WIN La guida in linea	
Impostazioni di base	Impostazione della velocità di trasferimento Impostazione dell'interfaccia per colleg. PC/PG-PLC Primo test	15 16 17
1. programma di esercizio	Primi passi di programmazione Aprire il 1° programma di esercizio Trasferire il 1° programma di esercizio nel PLC Funzionamento e test del 1° programma Combinazioni logiche Traduzioni di schemi funzionali Elementi del 1° programma di esercizio Visualizzazione di stato (online) Istruzioni	19 20 21 22 23 24 25 26 27
	_	
Altri esercizi	<ul> <li>1° Modifica di programma: combinaz. logica in AND Inserire una combinazione logica Introduzione dell'operando e test Cancellare</li> <li>2° Modifica di programma: combinaz. logica in OR Inserire una combinazione logica in OR</li> <li>3° Modifica di programma: ritardo all'inserzione Il ritardo all'inserzione Programmazione del ritardo all'inserzione Parliamoci chiaro</li> <li>Stesura di un nuovo programma Congratulazioni</li> </ul>	29 30 31 32 33 34 35 36 37 38 40 43
Appendice	Bit, byte e parole Aree di indirizzamento dell' S7-200 Elaborazione ciclica del programma nell' S7-200	48 49 50
	Per facilitare la consultazione abbiamo riportata la stessa struttu die capitoli anche a fondo pagina.  Ostazioni  1° progr.  Altri  oscarsizio  Appendice	ra
- I alamaio	di base di esercizio esercizi Appendice	3

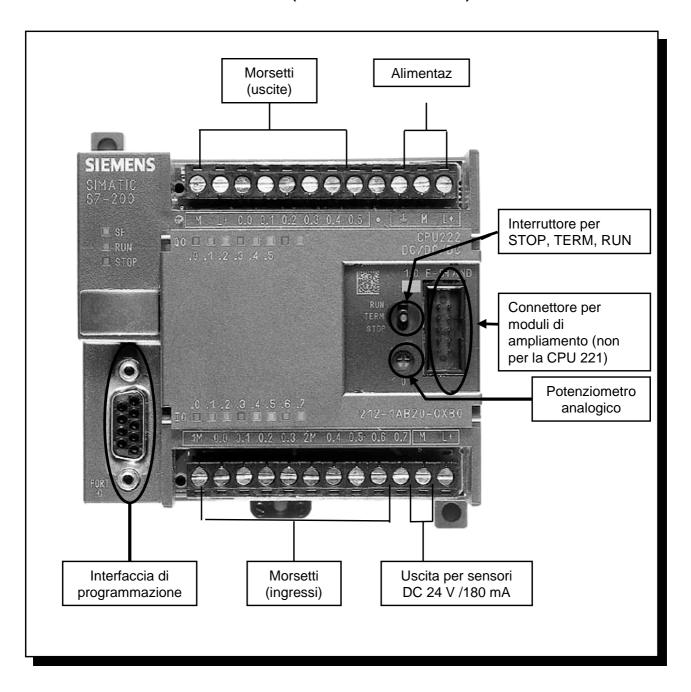
# Struttura dell'hardware (montaggio)



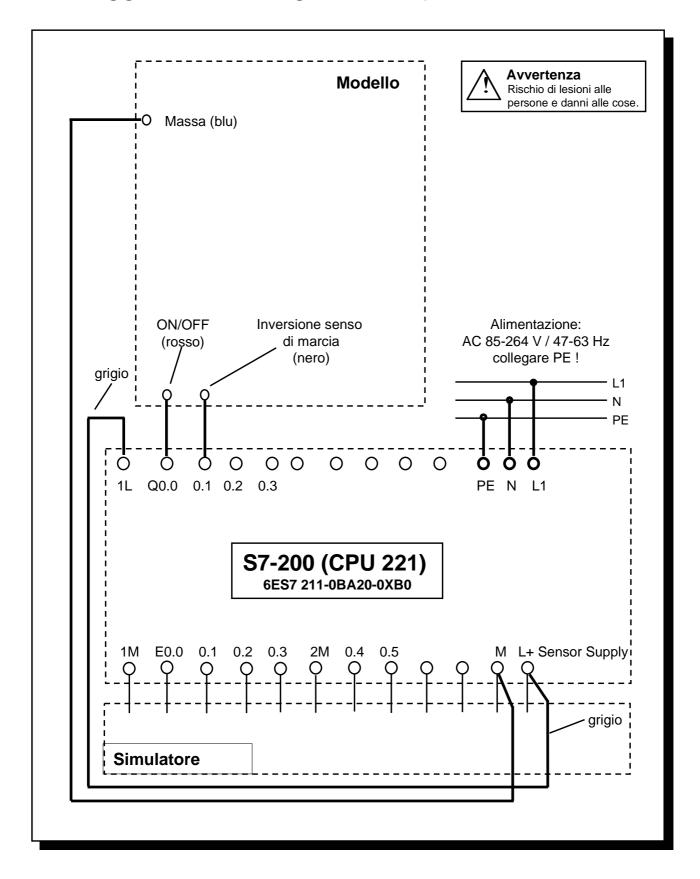
1. Montare il profilato ad omega su di un piano di lavoro come indicato in figura



# Struttura dell'S7-200 (CPU 221/222)



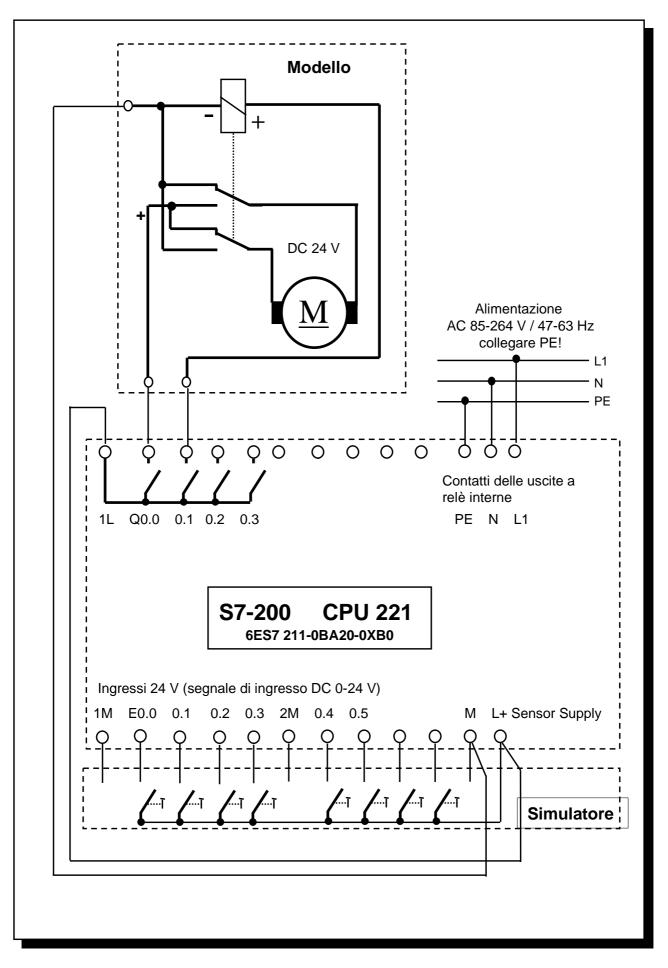
# Cablaggio della configurazione per l'esercizio



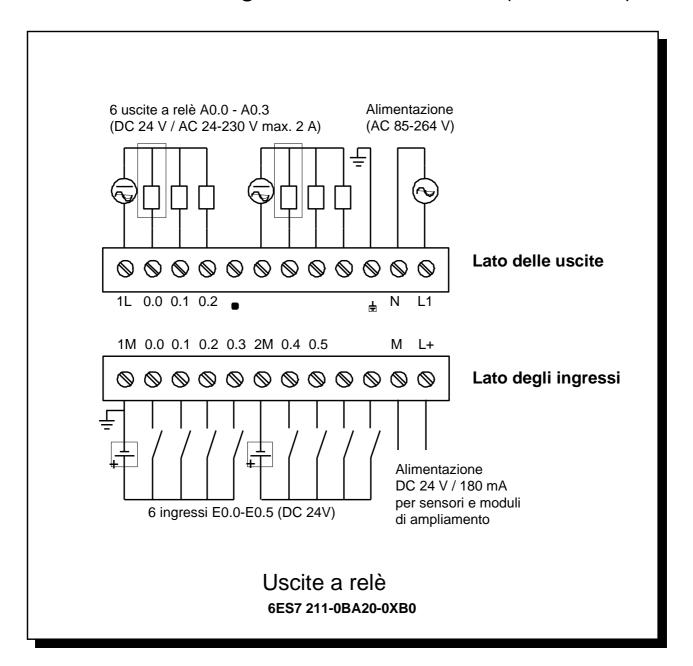
5. Cablare i conduttori rappresentati in grassetto secondo lo schema precedente. Il filo grigio è collegato al modello solo meccanicamente. A L+ e 1L possono essere collegate indifferentemente entrambe le estremità del filo grigio.



# Schema circuitale della configurazione per l'esercizio

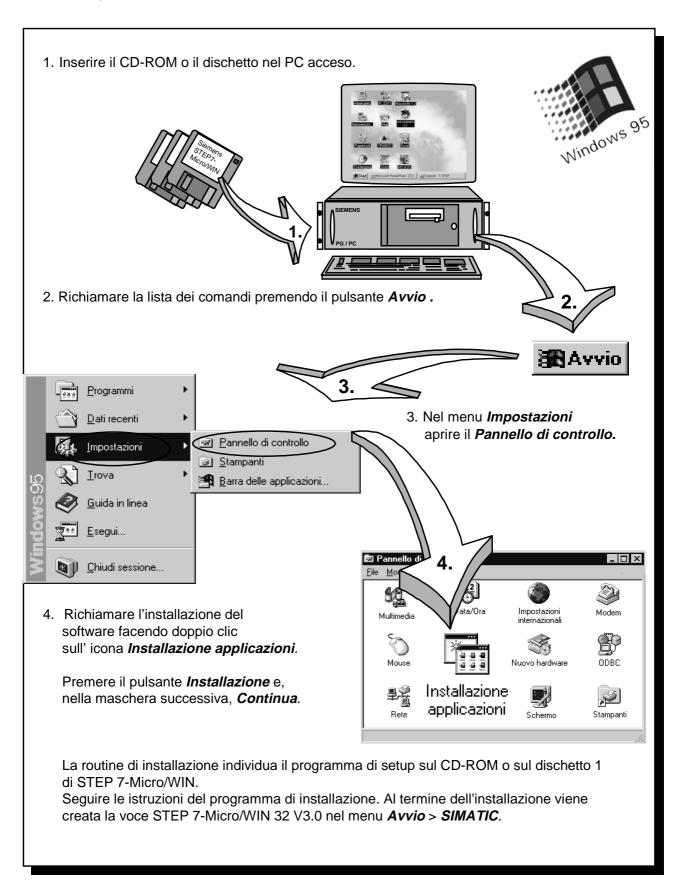


# Schema dei collegamenti dell' S7-200 (CPU 221)



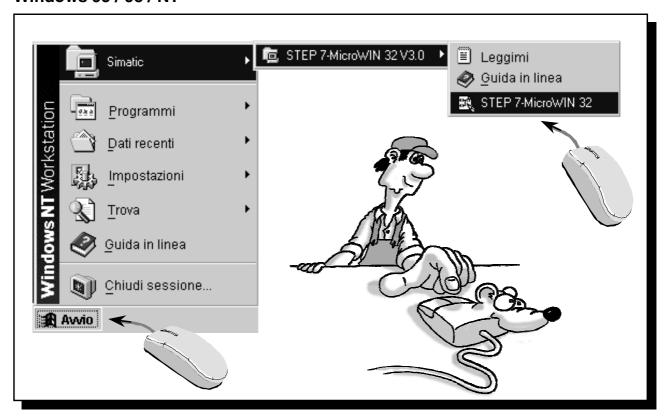
#### Installazione del software sotto Windows 95/98/NT

Per installare il software di programmazione STEP7-Micro/WIN è necessario un PC o un dispositivo di programmazione (PG) con un sistema operativo Microsoft. Il software può essere eseguito sotto Windows 95, Windows 98 e Windows NT 4.0.



## Avviamento di STEP 7-Micro/WIN

#### Windows 95 / 98 / NT

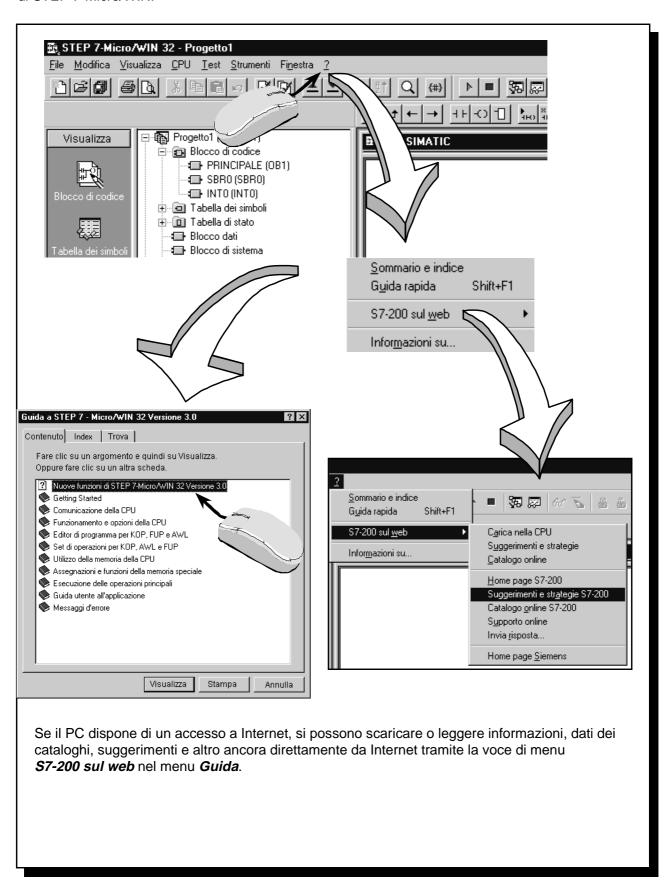


Nella cartella *SIMATIC*, a cui si accede dal menu di Avvio, è contenuta la cartella *STEP 7-Micro/WIN 32*. Questa contiene a sua volta l'icona di avvio per *STEP 7-Micro/WIN 32 V 3.0*.

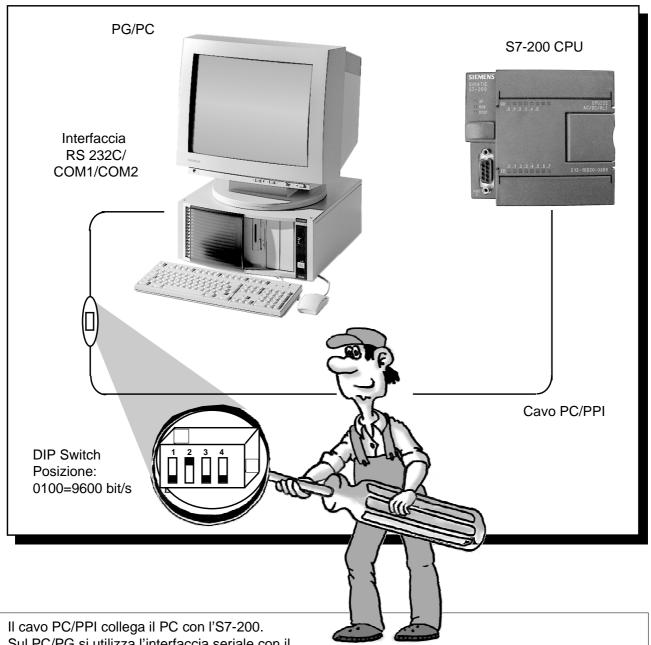
Fare clic con il mouse per avviare il programma.

### La guida in linea

STEP 7-Micro/WIN dispone di una guida in linea analoga a quella delle altre applicazioni di Windows. Facendo clic su ? si possono richiedere informazioni sul *Sommario* della guida o sul *Set di istruzioni* di STEP 7-Micro/WIN.



## Impostazione della velocità di trasferimento

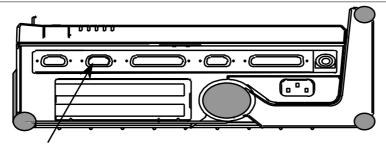


Sul PC/PG si utilizza l'interfaccia seriale con il

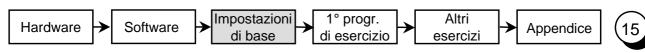
connettore femmina Sub-D a 9 poli (oppure il connettore femmina Sub-D a 25 poli tramite un adattatore) ad es. COM 2.

L'S7-200 invia e riceve dati a una velocità di 187500 bit/s. L'impostazione della velocità di trasferimento sul cavo PC/PPI va effettuata come indicato in figura. Innestare poi il cavo PC/PPI nel PC e sul PLC (l'estremità più corta va inserita nel PC/PG).

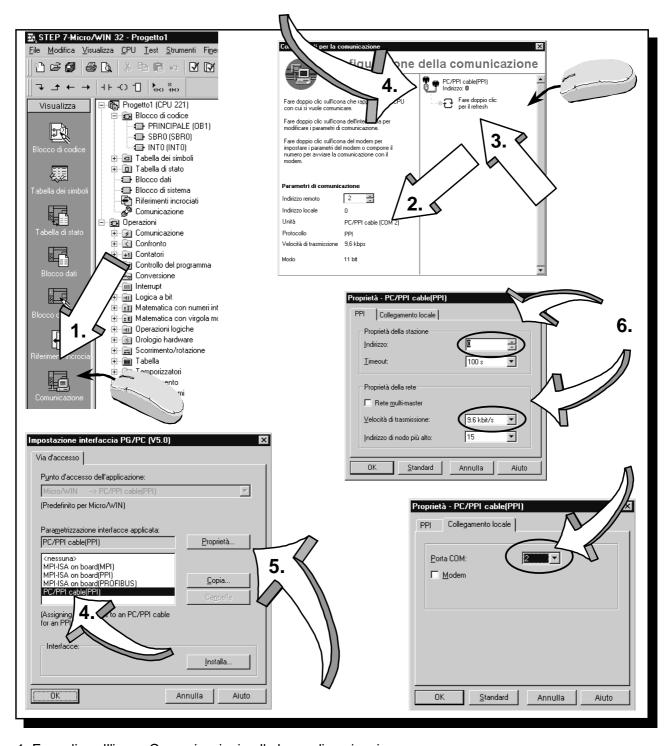
Per l'alimentazione del PC/PG e del PLC utilizzare la stessa fase in modo da evitare differenze di potenziale. Alimentare il PLC (si accende il LED di STOP o il LED di RUN).



Interfaccia COM 2 sul PG 740 (lato sinistro)



## Impostazione dell'interfaccia per colleg. PC/PG-PLC



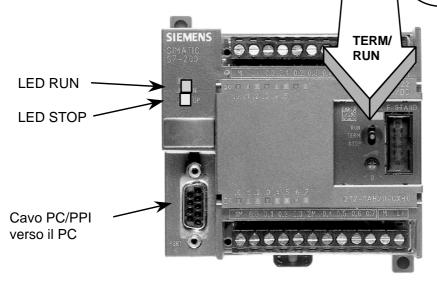
- 1. Fare clic sull'icona Comunicazioni nella barra di navigazione.
- 2. Verificare le impostazioni di comunicazione.
- Fare doppio clic sul campo per aggiornare la comunicazione.
   La CPU collegata dovrebbe essere riconosciuta e registrata automaticamente.
- 4. Se la CPU non viene riconosciuta o se appare un messaggio che segnala l'impossibilità di stabilire la comunicazione, fare doppio clic sul campo Cavo PPI.
- 5. Selezionare Cavo PC/PPI nell'interfaccia PG/PC e impostare quindi le caratteristiche.
- 6. Nella finestra PPI impostare l'indirizzo della CPU su 2 e come velocità di trasmissione 9.6 kbit/s. Nella finestra Collegamento locale selezionare l'interfaccia alla quale è collegato il cavo PC/PPI. Confermare ogni finestra di dialogo con OK.
- 7. Nella finestra Connessioni di comunicazione fare nuovamente doppio clic sul campo per aggiornare la comunicazione. La CPU viene riconosciuta e registrata automaticamente. Questo processo può richiedere qualche secondo. Al termine, chiudere la finestra di dialogo Connessioni di comunicazione.



#### Primo test

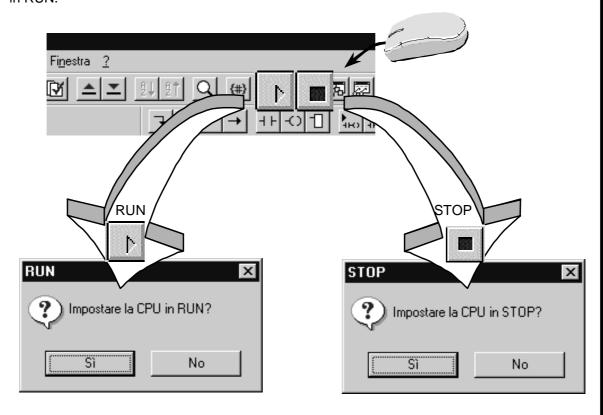
Posizionare il selettore dei modi operativi del PLC su
 Term o RUN. Il selettore è nascosto da uno sportellino sul lato frontale della CPU.

Solo in posizione **TERM** o **RUN** si può effettuare dal PC/PG l'impostazione remota dello stato operativo (RUN o STOP).





2. Commutare dal PC l'S7-200 in STOP e subito dopo in RUN.



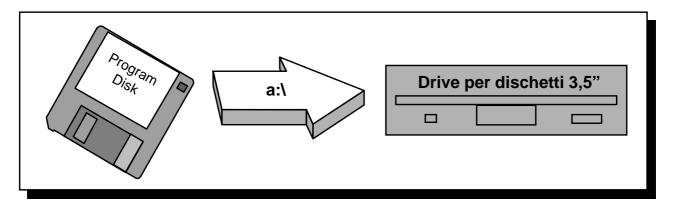
Sull'S7-200 nello stato operativo RUN si illumina il LED "RUN", mentre nello stato operativo STOP si illumina il LED "STOP".

Se la CPU non commuta il suo stato è indispensabile verificare se i cavi sono stati collegati correttamente, se è corretta la velocità di trasmissione ed infine, nel menu *Visuallizza* > *Comunicazioni...* se è stata scelta l'esatta interfaccia COM.

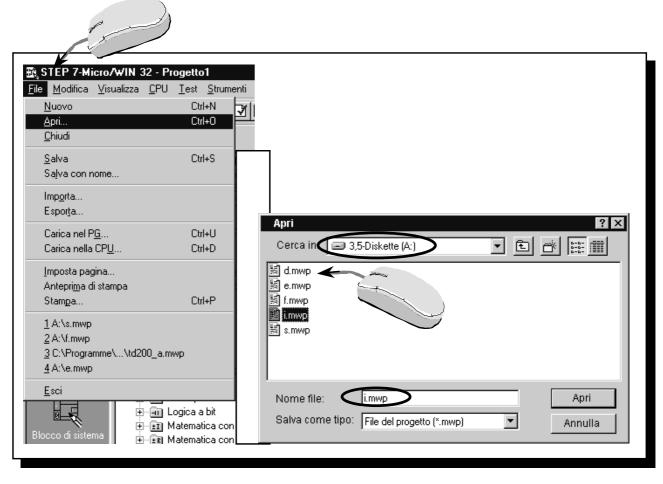
# Primi passi di programmazione



# Aprire il 1° programma di esercizio



1. Inserire il dischetto di esercizio (Program Disk) allegato al presente manuale nel drive da 3,5 ".

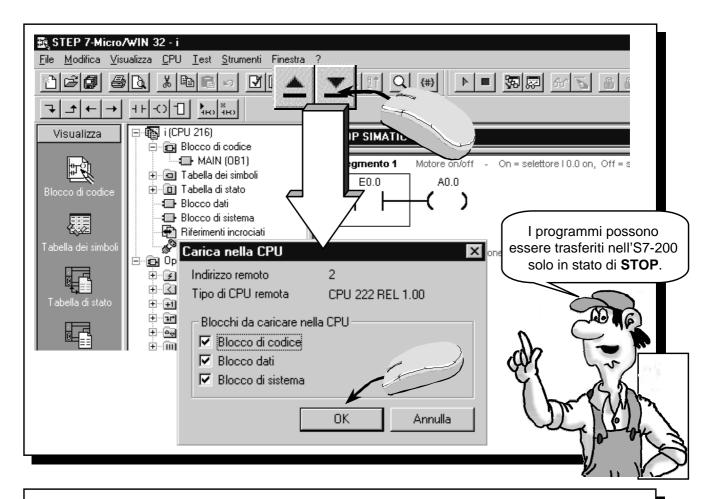


2. Mediante il menu *File* > *Apri...* caricare il 1° programma dal dischetto nell'editor di STEP 7-Micro/WIN-Editor. La lettera riportata come nome del file indica la lingua in cui sono scritti i commenti al programma stesso. Il tedesco è indicato con la lettera A, l'italiano con la I. Assicurarsi che come drive sia selezionato a:\.

**Appendice** 



## Trasferire il 1° programma di esercizio nel PLC





Se l'interruttore dei modi operativi del PLC è in posizione di TERM o RUN e se il controllore era precedentemente in stato di RUN, facendo clic su questa icona il PLC commuta nello stato di STOP (si accende il LED di STOP).

Attenzione: la macchina collegata non viene più controllata.



Facendo clic su questa icona si trasferisce nel PLC il programma montaneamente aperto.



Se l'interruttore dei modi operativi del PLC è in posizione di TERM o RUN e se il controllore era precedentemente in stato di STOP, facendo clic su questa icona si commuta il PLC nello stato di RUN (si accende il LED di RUN).

**Attenzione**: A seconda del programma può verificarsi un immediato movimento della macchina.

Avvertenza
Rischio di danni
e lesioni.

È anche possibile caricare un programma dal PLC nel PC/PG.



Facendo clic su questa icona si trasferisce il programma dal PLC al PC/PG (viene sovrascritto il programma momentaneamente visualizzato sul video).

Accertarsi quando si abbandona un impianto che esista sempre una versione aggiornata del programma su disco fisso o su dischetto.

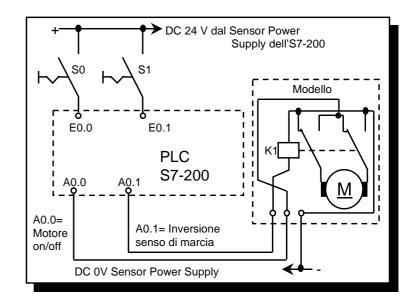


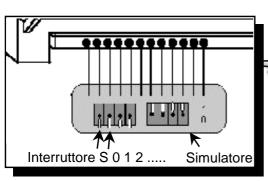
### Funzionamento e test del 1° programma

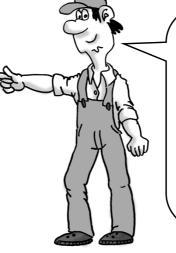
Nell'**esercizio 1** con l'interruttore S0 viene inserito il modello didattico. Con S1 viene invertita la direzione di marcia del motore.

Nel montaggio sperimentale S0 e S1 sono interruttori sul simulatore. Il simulatore commuta 24 V c.c. sugli ingressi E0.0 e E0.1. Alle uscite A0.0 (motore on/off) e A0.1 (inversione della direzione di marcia) del PLC è collegato il modello didattico.

Lo stato di segnale dell'ingresso E0.0 viene assegnato mediante il **programma** all'uscita A0.0. Lo stato di segnale dell'ingresso E0.1 viene assegnato all'uscita A0.1.







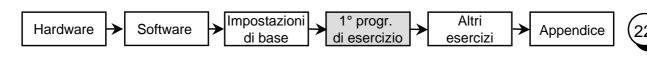
E adesso è la volta del test! Il PLC è alimentato, il cablaggio è corretto. Il programma è già stato caricato da dischetto nel tool di programmazione e da lì nel PLC. Il PLC è nello stato di RUN (è acceso il LED verde RUN).

Azionare ora gli interruttori S0 e S1 e osservarne il funzionamento.

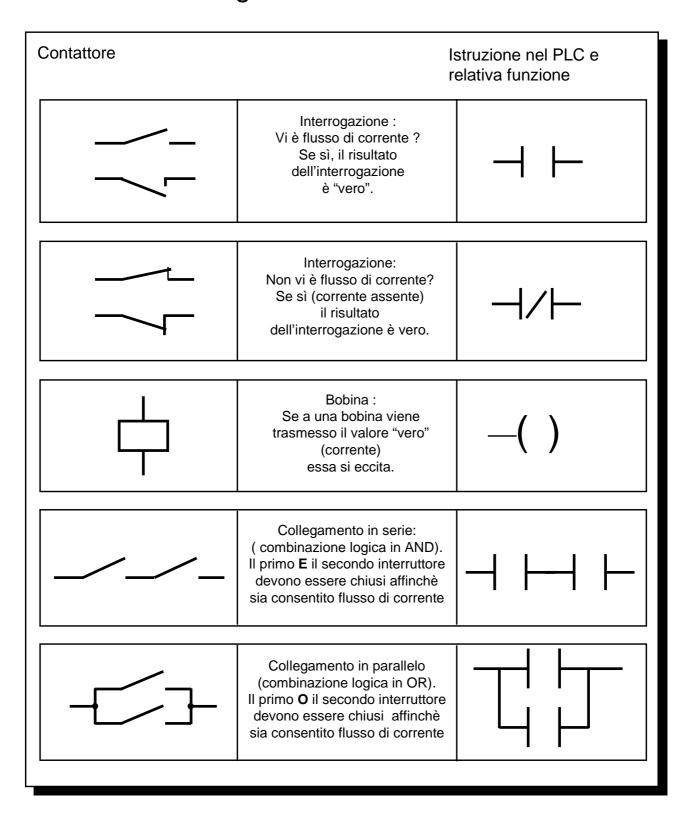
Azione	Reazione		
Azionato interruttore S0	si accende il LED E0.0	si accende il LED A0.0	il motore gira
Azionati interruttori S0 &	si accendono i LED	si accendono i LED A0.0	
S1	E0.0 & I0.1	& A0.1	senso inverso



I LED E0.0 ... E0.7 indicano lo stato di segnale degli ingressi E0.0 ... E0.7. I LED A0.0 ... A0.5 indicano lo stato di segnale delle uscite A0.0 ... A0.5. I e Q sono le lettere usate internazionalmente per indicare gli ingressi e le uscite.

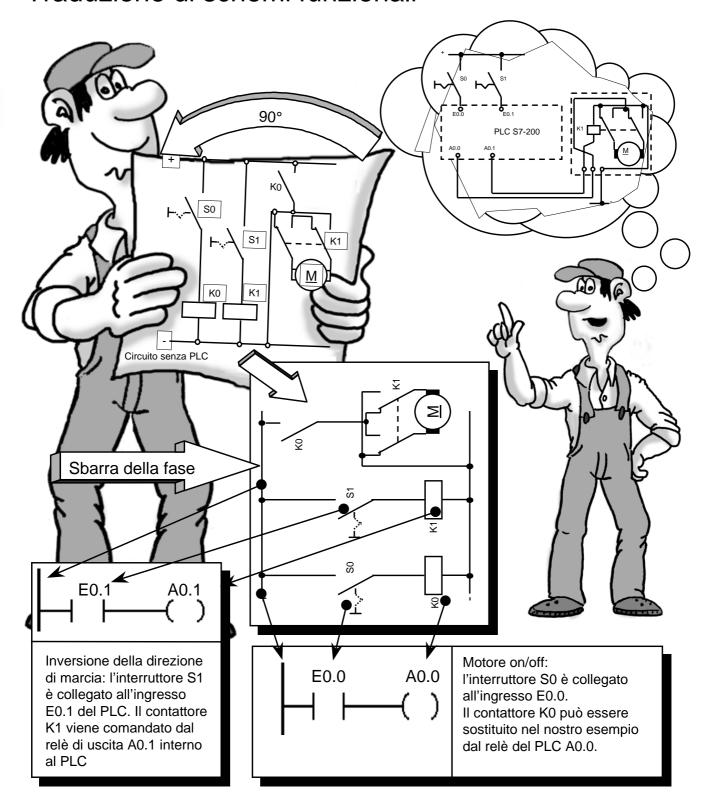


## Combinazioni logiche



Nella logica digitale esistono solo gli stati "0" o "1". Lo stato "0" viene indicato con "falso", lo stato "1" con "vero".

#### Traduzione di schemi funzionali



Come si traduce uno schema funzionale in un programma per PLC?

Ruotare lo schema di 90° verso sinistra. Normalmente sul lato sinistro si trova la sbarra della fase e sul lato destro quella del neutro. In mezzo si trovano gli elementi del circuito.

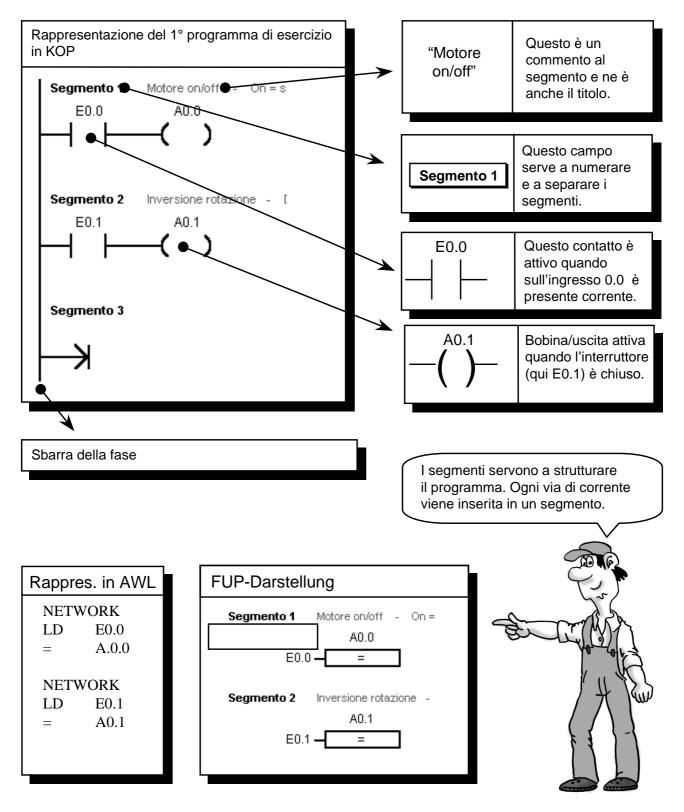
La parte del circuito che rappresenta la logica della macchina viene sostituita dal PLC (relè a tempo, contattori di comando e relativo cablaggio).

I sensori (ad es. selettori) sul lato degli ingressi e gli attuatori (teleinvertitori, contattori per comando motore) sul lato delle uscite non possono essere sostituiti dal PLC.



# Elementi del 1° programma di esercizio

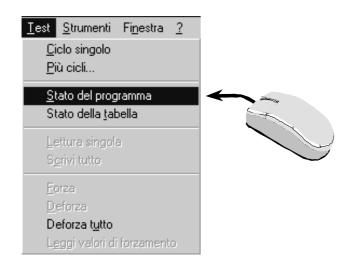
Osservando il programma di esempio nella rappresentazione KOP (schema a contatti) si nota subito che questo tipo di rappresentazione è quello che più si avvicina allo schema elettrico.



Altri tipi di rappresentazione sono la Lista istruzioni (AWL) e lo <u>Schema logico</u> (FUP). Dal menu *Visualizza* si può commutare tra KOP, AWL e FUP.



## Visualizzazione di stato (online)



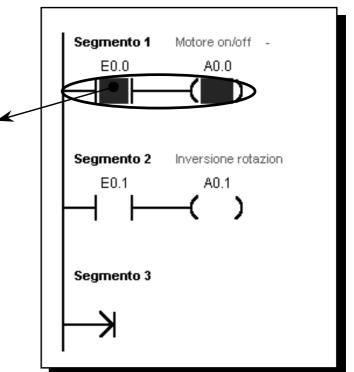
Dalla voce di menu *Test* > *Stato del programma* si attiva o disattiva la vista di stato della rappresentazione Schema a contatti (KOP).

In questo modo si può visualizzare lo stato attuale degli operandi nel PLC.

Nel nostro esempio l'interruttore S0 è collegato all'ingresso 0.0. Si attivi l'interruttore e si osservi il programma nella visualizzazione di stato KOP. Le operazioni "percorse da corrente" (="1") sono rappresentate in grigio.

Lo stato delle operazioni viene letto ciclicamente dal PLC e aggiornato sullo schermo.

Per Online si intende in questo contesto che con il PC/PG si "guarda" all'interno del PLCper vedere gli stati attuali e le relative modifiche cicliche.



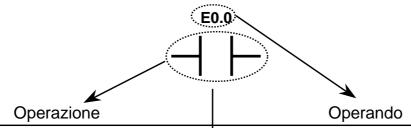
In questo modo non si riescono tuttavia a seguire eventi molto rapidi in quanto la velocità di trasmissione e l'emissione sullo schermo non sono sufficientemente rapide.

Anche nel tipo di rappresentazione Schema logico (FUP) è supportata la segnalazione di stato.

#### Istruzioni

#### Istruzione di comando

L'istruzione è la più piccola unità del programma utente del PLC. Le istruzioni sono composte da un operatore e da un operando.



(Cosa c'è da fare?)

L'operazione definisce in un'istruzione (in questo caso una combinazione logica in AND) quale funzione debba essere eseguita nell'elaborazione di una istruzione

(Con che cosa si fa?)

L'operando di un'istruzione (qui l'ingresso 0.0) contiene le informazioni aggiuntive necessarie per l'istruzione. Esso si compone di un un'identificazione e di un parametro.



Identificaz. dell'operando

Parametro

L'identificazione contrassegna l'area del PLC. In questo caso si tratta di un ingresso (**E**). Altre aree possono essere le uscite (**A**) o i merker (**M**). Il parametro è l'indirizzo dell'operando. Si compone ad es. di byte e bit.

#### Struttura dell'operando

E 0 . 2

| Indirizz | Punto: Indirizz | Identification (identification in the context of the con

Indirizzo a bit:

Numero del bit in un byte (0..7)

Indirizzo a byte:

separa l'indirizzo a byte dal bit Numero di un gruppo di 8 bit

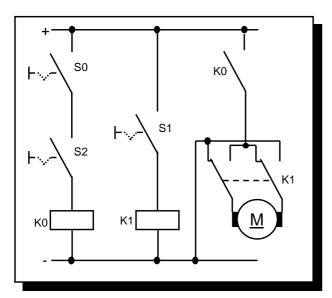
Identific. dell'operando (identificaz. area)

Ingressi, uscite, merker interni,

Aree possibili:

merker speciali, memoria variabili

# 1° modifica di programma: combinaz. logica in AND



Obiettivo:

Nel programma di esercizio per poter avviare il motore deve essere azionato oltre che S0 anche un interruttore S2.

Con l'interruttore S1 deve essere invertita la direzione di marcia del motore.

Circuito senza PLC

La funzione sopra rappresentata significa in parole:

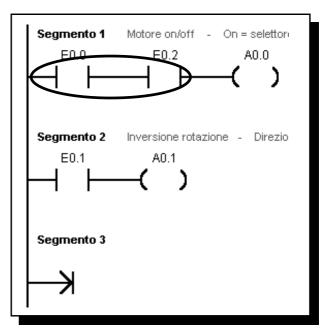
Se S0 E S2 sono azionati il motore deve funzionare. Nello schema a contatti significa invece: se i contatti E0.0 **E** E0.2 sono chiusi, dalla sbarra di corrente alla bobina A0.0 vi è flusso di corrente.

I contatti sono collegati in serie (combinazione logica in AND). Nel programma utente la rapppresentazione è la seguente:



L'interruttore S2 non deve essere più cablato in quanto è già assegnato con il simulatore all'ingresso E0.2.

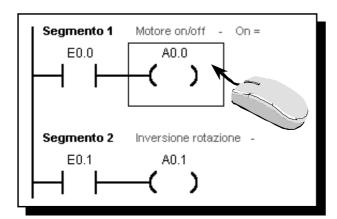
Alla pagina successiva è descritto come inserire e cancellare una combinazione logica e come definire l'operando.



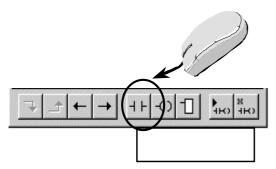
Schema a contatti

# Inserire una combinazione logica

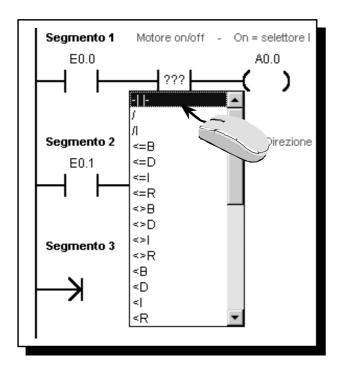
Se si desidera collegare in serie tra il contatto in chiusura E0.0 e la bobina A0.0 un ulteriore contatto in chiusura per l'ingresso E0.2 (combinazione logica in AND di E0.0 e E0.2) è necessario per prima cosa avere un posto a disposizione



Selezionare nello schema a contatti il punto prima del quale si deve inserire la funzione.



Selezionare con il mouse la funzione sulla barra degli strumenti oppure premere il tasto funzione corrispondente.



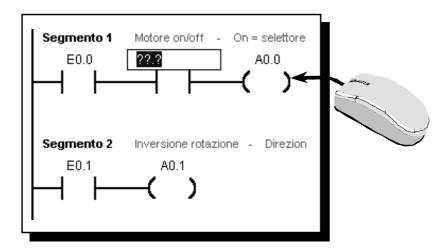
Nel menu che viene visualizzato, selezionare il tipo di funzione, in questo caso un contatto normalmente aperto.

## Introduzione dell'operando e test

Dopo aver inserito la combinazione logica bisogna inserire l'operando corretto. Una volta inserito il nuovo elemento il programma offre subito il campo di immissione con un operando standard, nel nostro caso E0.2. Confermare con INVIO.

Ricordarsi di salvare sempre le modifiche!



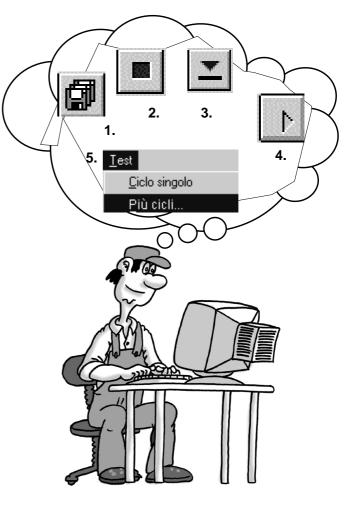


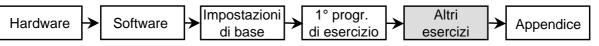
Se l'operando deve essere inserito in un secondo tempo o se si desidera successivamente modificarlo è sufficiente selezionare il campo facendo clic con il mouse.

#### E se si vuole eseguire il test delle modifiche apportate ...

Trasferire le modifiche nel PLC e testare il programma. Per inserire il motore dovrebbe essere necessario azionare gli interruttori S0 e S2.

Dare un'occhiata al programma anche in KOP e osservare la posizione degli interruttori.

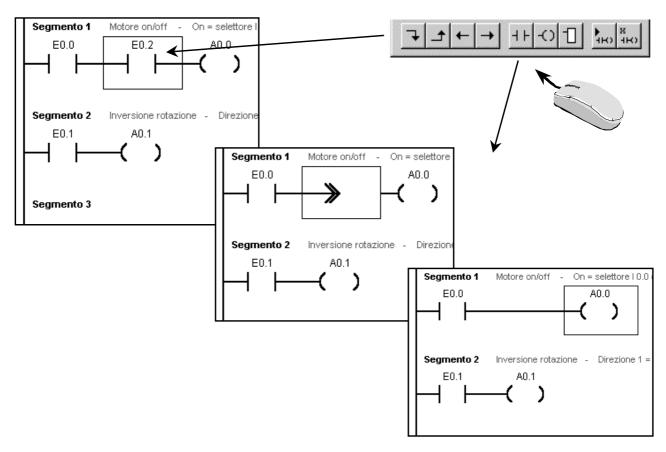




#### Cancellare ...

#### Combinazioni logiche

Se si dedidera cancellare una combinazione logica selezionarla con il mouse e premere il tasto *DEL* . Per chiudere nuovamente il circuito occorre ristabilire una connessione.



#### Colonne, righe, segmenti, linee

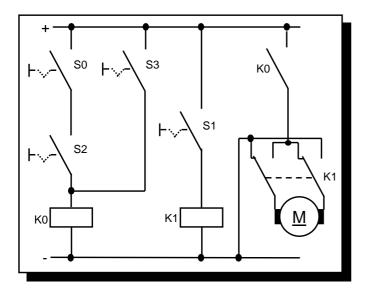


Per cancellare una colonna, una riga, un segmento o una linea procedere come qui descritto:

Selezionare l'oggetto desiderato, Aprire la finestra Cancella richiamando il menu *Modifica* > *Cancella...* .

Nella finestra di dialogo, selezionare ciò che si desidera eliminare. L'oggetto selezionato viene eliminato.

# 2° modifica di programma: combinaz. logica in OR



Obiettivo:

Nel programma di esercizio per poter avviare il motore devono essere azionati gli interruttori S0 e S2 per poter inserire il motore. In alternativa, l'interruttore S3 deve poter avviare da solo il motore.

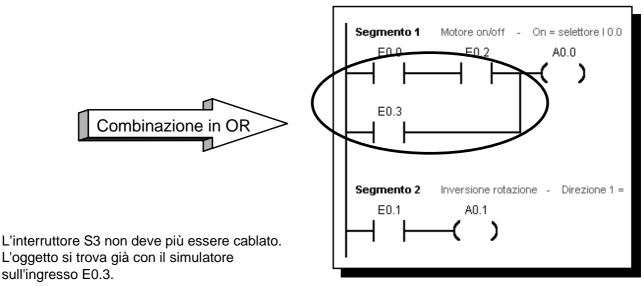
Circuito senza PLC

La funzione rappresentata significa in parole:

Se vengono azionati (S0 E S2) O S3 il motore deve avviarsi.

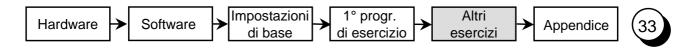
Nello schema a contatti significa invece: se i contatti (E0.0 **E** E0.2) **O** E0.3 sono chiusi, dalla sbarra di corrente alla bobina A0.0 non vi è flusso di corrente.

I contatti S0 e S2 sono collegati in parallelo con S3 (combinazione logica in OR). Il nostro programma sarà così strutturato:

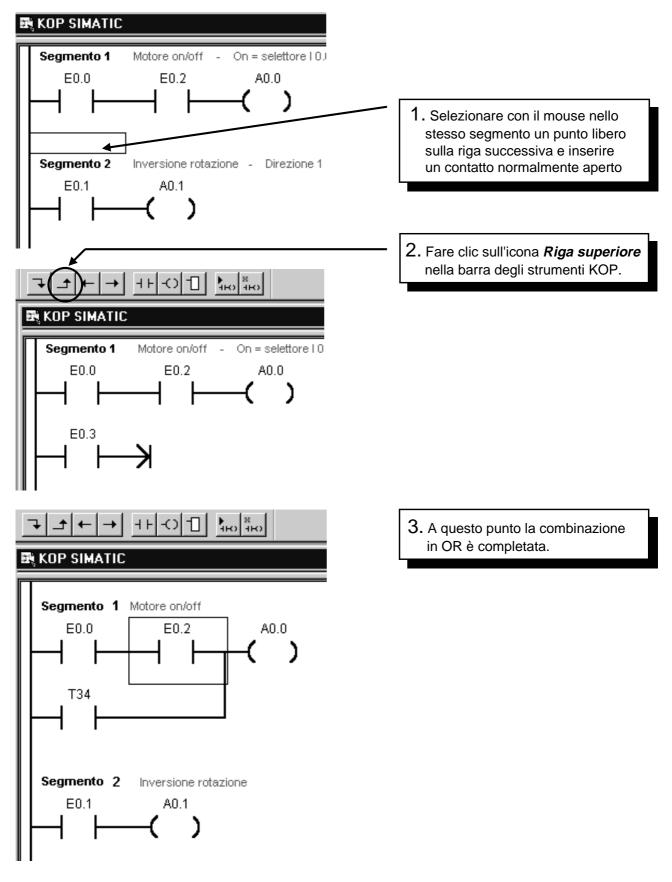


Alla pagina seguente è spiegato come si selezionano e inseriscono le combinazioni logiche in OR.

Schema a contatti



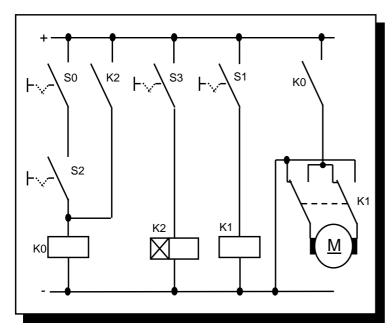
# Inserire una combinazione logica in OR



Il programma è rappresentato alla pagina successiva. Salvarlo e trasferirlo nel PLC. Ora si può effettuare anche il test.



## 3° modifica di programma: ritardo all'inserzione



Circuito senza PLC

#### Obiettivo:

si vuole inserire nel 1° programma di esercizio un ritardo all'inserzione.

Se l'ingresso E0.3 (S3) sul simulatore è inserito, l'avvio del motore deve avvenire con un tempo di ritardo di 1 secondo.

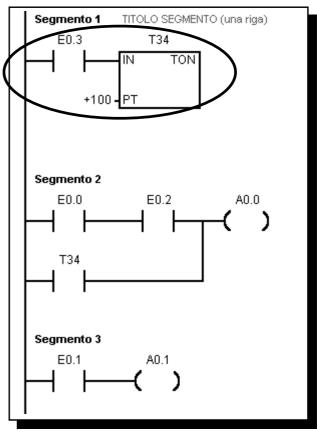
Solo a tempo scaduto deve essere attivata l'uscita 0.0, e di conseguenza il motore

Queste funzioni aggiuntive non richiedono nessun lavoro supplementare di cablaggio.

Tutti i sensori e gli attuatori sono cablati. Il relè a tempo viene realizzato da una funzione del PLC.

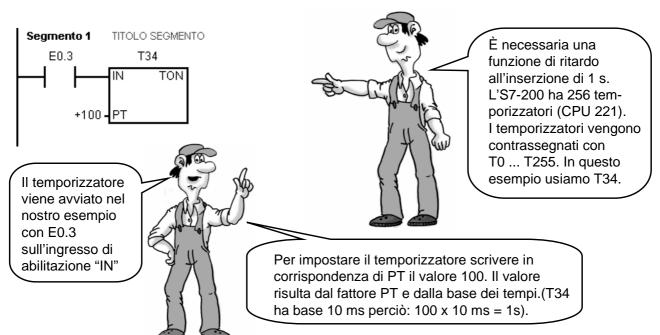
E adesso occupiamoci della funzione "ritardo all'inserzione" dell'S7-200. Il programma finito deve avere una struttura analoga a quello rappresentato qui a destra.





Schema a contatti

#### Il ritardo all'inserzione

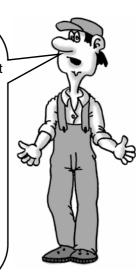


Base	Txx
1 ms	T0, , T32, T64, T96
10 ms	T1-T4, T33-T36, T65-68, T97-T100
100 ms	T5-T31, T37-T63, T69-T95, T101-T255

Per la CPU 221 sono disponibili temporizzatori con base 1 ms, 10 ms e 100 ms.

Ogni temporizzatore dell'S7-300 ha un bit di stato (tempo trascorso/ non trascorso). Questo bit viene definito bit di temporizzazione. Per il temporizzatore T34 il bit si chiamerà T34. L'ingresso E0.3 deve avere per 1 s valore "1" prima che il bit T34 si porti su "1". Se il tempo di attesa non è scaduto quando scompare il segnale di abilitazione "IN", il temporizzatore viene portato su "0" e il bit non viene settato (vedi diagramma).

Il bit di temporizzazione può essere impiegato come un qualsiasi operando.



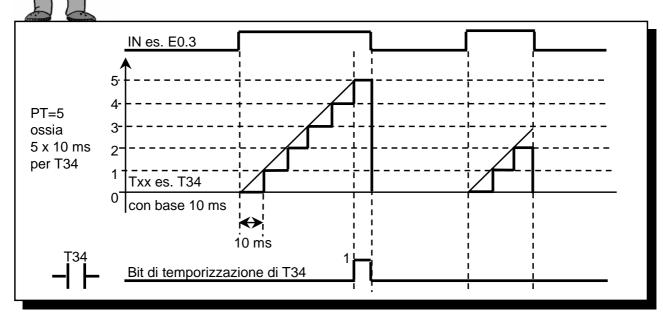
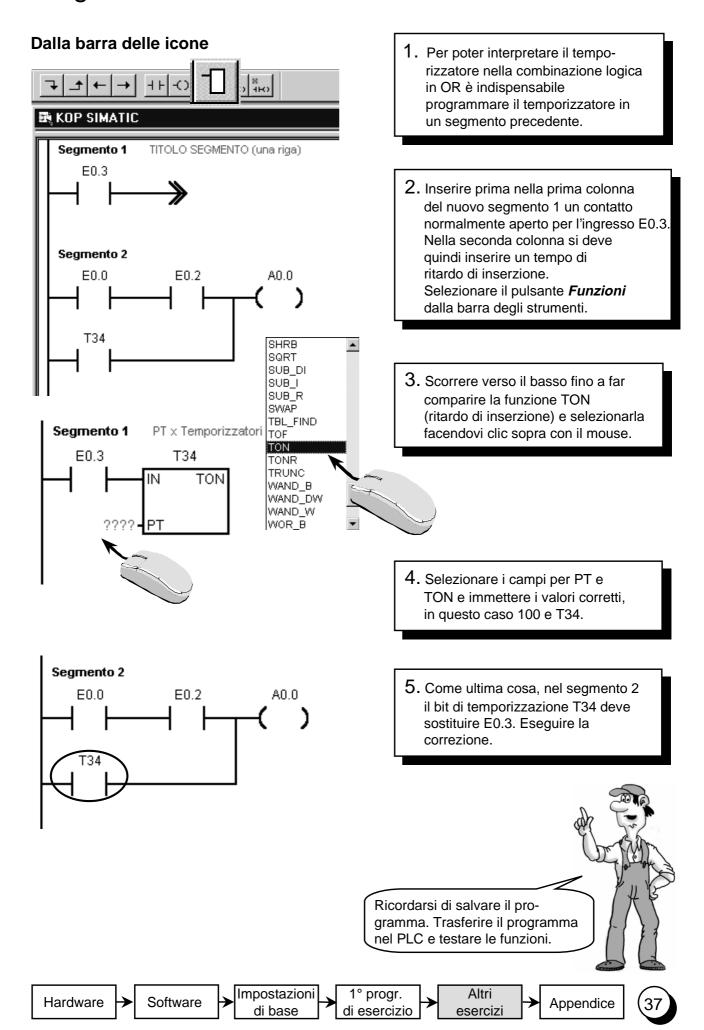


Diagramma per un valore di tempo di 50 ms.

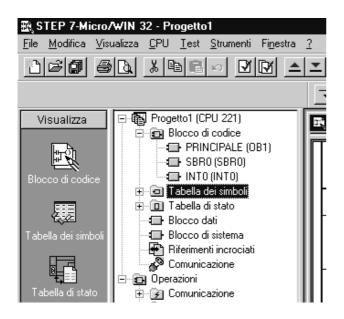


### Programmazione del ritardo all'inserzione

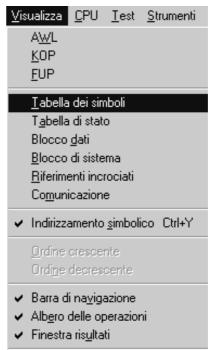


#### "Parliamoci chiaro (1)"

Fino ad ora abbiamo utilizzato nel programma il linguaggio del PLC usando ad es. E0.3 per indicare un ingresso o T34 per indicare un temporizzatore. Più lungo diventa il programma, più difficile ne risulta tuttavia la lettura. Per ovviare a questo inconveniente è possibile indicare per ogni elementoun commento. Questo tipo di indirizzamento viene definito simbolico.

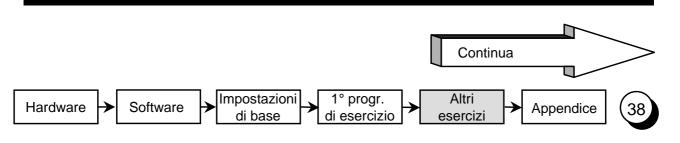


 Per utilizzare l'indirizzamento simbolico è necessario compilare la tabella dei simboli. Selezionare la tabella dei simboli nella struttura gerarchica delle operazioni, oppure Visualizza > Tabella dei simboli.

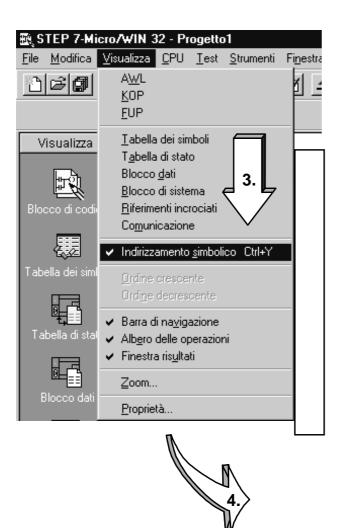


	Nome	Indirizzo	Commento
1	S0	E0.0	Interrupttore 0
2	S1	E0.1	Interrupttore 1
3	S2	E0.2	Interrupttore 2
4	S3	E0.3	Interrupttore 3
5	Motore_on	A0.0	Aziona il motore
6	Inversione_rotazion A0.1 Cambia la direzione della rotazione		
7	7 Tempo_di_ritardo T34 Aspetta 100+10		Aspetta 100+10ms = 1s prima di azionare

2. Compare una finestra in cui editare la tabella dei simboli. Nella colonna "nome simbolico" inserire il testo che dovrà comparire nel programma. Nella colonna "Indirizzo" indicare l'operando che deve essere sostituito dal nome simbolico. Sotto "Commenti" si può inserire un testo di chiarimento. Ricordarsi di salvare!

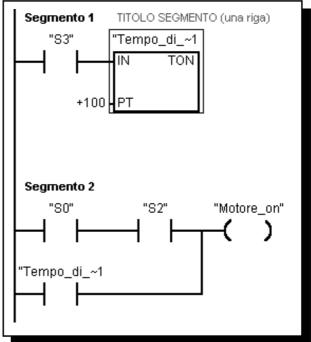


### "Parliamoci chiaro (2)"



 Con Visualizza > Indirizzamento simbolico si commuta nella modalità di visualizzazione per gli indirizzi simbolici.

4. Se si è scelto l'indirizzamento simbolico e si passa a KOP, AWL o FUP, si possono vedere gli indirizzi simbolici.

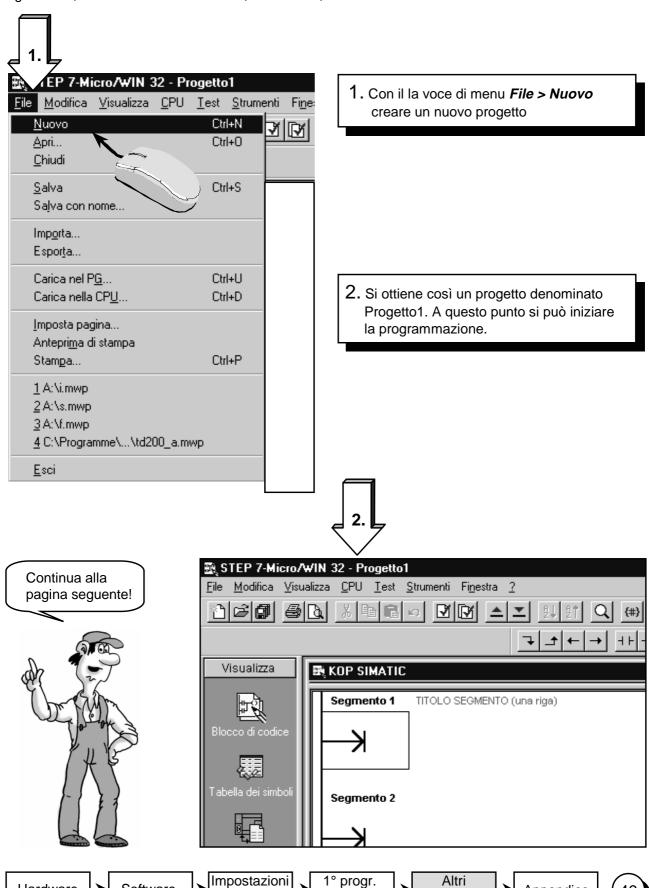


5. La figura precedente mostra lo schema a contatti del programma utente con indirizzamento simbolico. Con gli indirizzi simbolici creati è naturalmente anche possibile programmare. Come operando si indicherà ad es. "S3". È tuttavia importante accertarsi che questo operando sia già stato riportato nella tabella dei simboli.

## Stesura di un nuovo programma (1)

Se si vuole approntare un programma è indispensabile creare un progetto, ossia una sorta di contenitore in cui si trovano il file di programma con i relativi file.

Un progetto S7-200 contiene, oltre al file di programma, anche tutte le informazioni aggiuntive che lo riguardano, come la tabella dei simboli, i commenti, ecc.



Impostazioni

di base

di esercizio

esercizi

**Appendice** 

Hardware

Software

## Stesura di un nuovo programma (2)

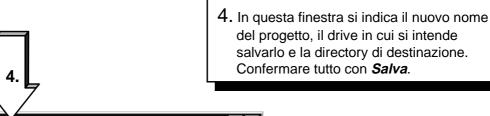


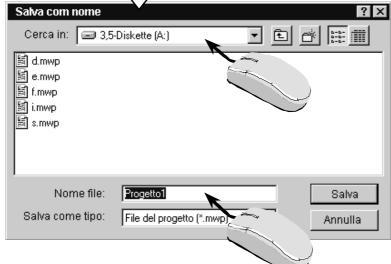


3. Salvare subito il Progetto1, oppure salvarlo durante o dopo la programmazione, assegnandovi un nome significativo.

Alla relativa maschera di impostazione si accede dal menu

File > Salva con nome... .







Abbiamo così creato un nuovo progetto e un nuovo file di programma.

A questo punto si può procedere come di consueto.

Hardware Software Impostazioni di base 1° progr. di esercizio Altri esercizi

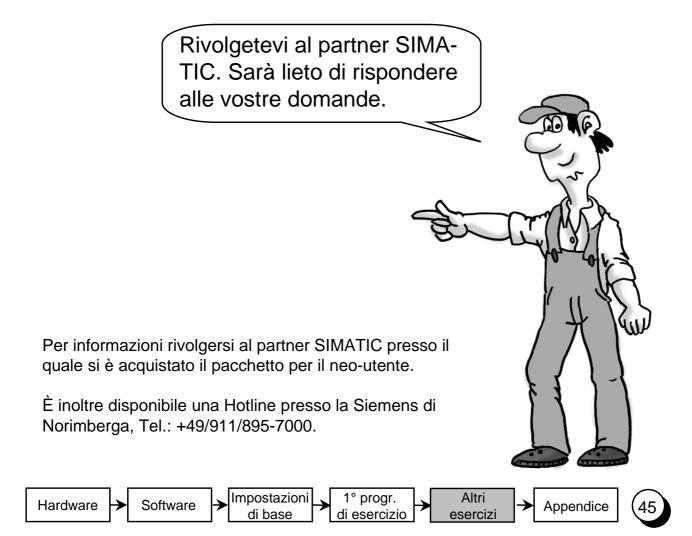


#### Desiderate ulteriori informazioni?

Per chi vuole saperne di più, nella directory "Samples" in STEP 7-Micro/WIN.

Gli esercizi dell'opuscolo "un'ora per conoscerlo" continuano in "2 ore per conoscerlo"! Inoltre mettiamo a vostra disposizione un CD-ROM con i "Tips & Tricks" dell'S7-200.

È inoltre disponibile la documentazione relativa all'S7-200 nonchè una serie di corsi organizzati dalla Scuola Automazione della Siemens.



# **Appendice**

#### Bit, byte e parole

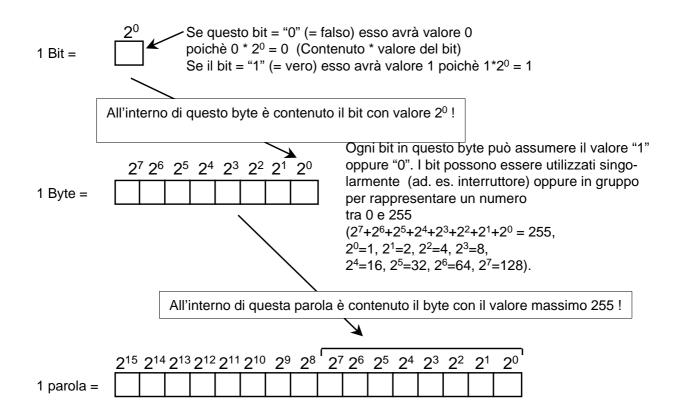
Nella tecnica digitale l'unità più piccola di informazione è il bit. Il bit può assumere solo due stati: 0 (ossia falso) oppure 1 (ossia vero).

Si pensi ad esempio a un interruttore della luce: anche'esso può assumere solo due stati: "Luce accesa" o "Luce spenta". In altre parole, il valore dell'interruttore sarà "vero" quando la luce è accesa e "falso" quando la luce spenta. Le informazioni fornite dall'interruttore richiedono quindi un solo bit. L'eventualità: Interruttore chiuso (= luce accesa) ma lampadina guasta non viene presa in considerazione.

Nei PLC i bit vengono raccolti in gruppi.

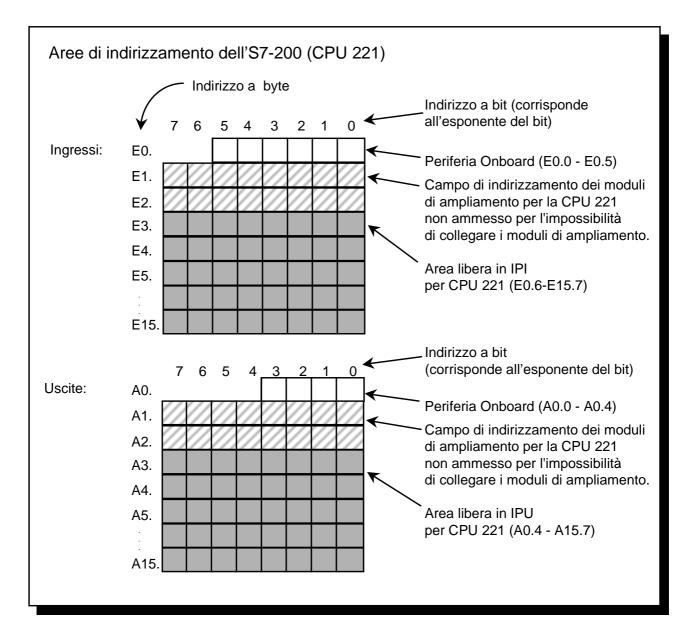
Un gruppo di 8 bit viene definito byte. Ogni bit all'interno del byte è caratterizzato da una posizione e un indirizzo proprii.

Questo sistema numerico viene definito binario a base 2.



Con una parola possono essere espressi nel PLC i valori numerici da -32768 a +32767. In tal caso vale la convenzione che il bit con valenza 2<sup>15</sup> indica i numeri negativi (se in corrispondenza di 2<sup>15</sup> vi è "1" il numero è negativo).

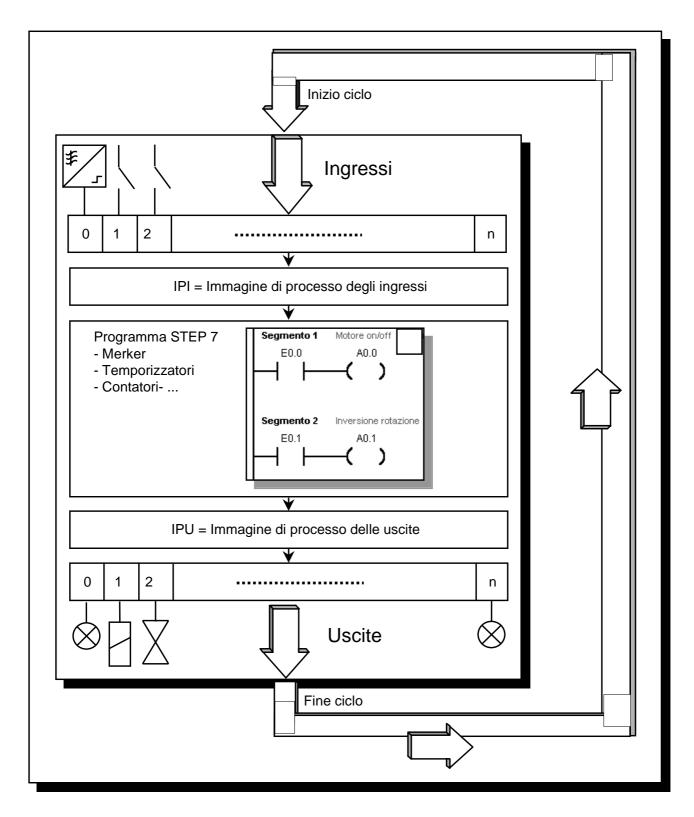
#### Aree di indirizzamento dell'S7-200



Le aree di indirizzamento sono aree di memoria del PLC nei quali vengono riprodotti i singoli ingressi e le singole uscite del controllore. Se ad es. su un ingresso è presente tensione, questo segnale "1" verrà riprodotto nella memoria all'indirizzo dell'ingresso.

Le aree di memoria che costituiscono l'interfaccia con i collegamenti del PLC (ingressi e uscite) vengono definite Immagine di processo degli ingressi (IPI) e Immagine di processo delle uscite (IPU).

### Elaborazione ciclica del programma nell'S7-200



Tutti i sistemi della serie SIMATIC operano ciclicamente. Nell'ambito di questo ciclo vengono letti gli stati degli ingressi e memorizzati nell'immagine di processo degli ingressi (IPI). Queste informazioni vengono poi fornite al programma ed elaborate.

In base alla logica programmata viene riportato il valore delle uscite nell'immagine di processo delle uscite (IPU). Nell'ultima fase gli stati depositati nell' IPU vengono trasferiti all'uscita fisica. A questo punto il cliclo riprende da capo.



Siemens AG A&D AS MVM Gleiwitzer Str. 555

D-90475 Nuernberg

#### "Un'ora per conoscerlo"

Egregio utente del micro PLC S7-200,

questo breve manuale è stato ideato per consentire un rapido approccio con il micro PLC S7-200 ai neo utenti.

Siamo convinti che in questo modo i primi passi nel mondo dell'S7-200 saranno per voi "una piacevole passeggiata".

Per poter offrire ai nostri clienti un livello qualitativo sempre maggiore chiediamo ora la vostra gentile collaborazione! Esprimete un giudizio sul presente manuale e non esitate a farci avere proposte e suggerimenti. Ne terremo conto nella successiva edizione!

A&D AS MVI	M							
Proposte di miglioramento, consigli, suggerimenti								
Mittente Nome Ditta		Funzione Telefono						
Via I miei sugger	rimenti:	Località						

Fax: (+49 911) 895-2786